

3.2 マチンの計略

円周率の値を計算するのに無限級数を用いた。ただ、そこで用いた級数は収束が遅いため計算機向きでなかった。計算機向きの級数に仕立て上げたのはマチン¹である。詳しい経過を述べることはできないが、マチンは

$$\frac{\pi}{4} = 4 \left(\frac{1}{1 \cdot 5} - \frac{1}{3 \cdot 5^3} + \frac{1}{5 \cdot 5^5} - \cdots \right) - \left(\frac{1}{1 \cdot 239} - \frac{1}{3 \cdot 239^3} + \frac{1}{5 \cdot 239^5} - \cdots \right)$$

という式をひねり出した。ここでもまた $\pi/4 = \cdots$ の形である。気になる人にだけ、そっと耳打ちしておこう。グレゴリーの式もマチンの式も $\tan \pi/4 = 1$ であること、すなわち $\pi/4 = \arctan 1$ であることが利用されているからだ。そして

$$\arctan x = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \frac{x^7}{7} + \cdots$$

である。以上。

え？ なおさら気になっただっけ？ 知りたい人はきちんとした数学の書物を読んでみよう。

さて、今はマチンの式を

$$\pi = 4 \left\{ \left(\frac{4}{1 \cdot 5} - \frac{1}{1 \cdot 239} \right) - \left(\frac{4}{3 \cdot 5^3} - \frac{1}{3 \cdot 239^3} \right) + \left(\frac{4}{5 \cdot 5^5} - \frac{1}{5 \cdot 239^5} \right) - \cdots \right\} \quad (3.1)$$

と見て、 π の値を計算することにしよう。

programming list [machin.cpp]

```

1: #include <iostream>
2:
3: double fx(int nn) {
4:     int i, u = 1, v = 1;
5:     for(i = 1; i <= nn; i++) {
6:         u = u * 5;
7:         v = v * 239;
8:     }
9:     return (4. / (nn * u) - 1. / (nn * v));
10: }
11:
12: int main() {
13:     int n, sgn = 1;
14:     double p = 0.0;
15:     for(n = 1; n <= 9; n += 2) {
16:         p = p + sgn * fx(n);
17:         sgn = -sgn;
18:     }
19:     std::cout << 4 * p << std::endl;
20: }
```

¹ジョン・マチン (1685–1751) : イギリスの天文学者。

```

21:     return 0;
22: }

```

先に 12:行目からの `main` 関数を見ていこう。この部分は `[greg.cpp]` とほとんど同じだ。細かい点で多少の違いはあるが、本質的に違うのはただ 1ヶ所だけである。それは 16:行目だ。16:行目の `sgn` は `double` 型にキャストしていないことに注目してほしい。これは続く関数 `fx(n)` が `double` 型の値を返してくるので、`sgn` の型が何であれ正しい計算になる。そのためにキャストの必要がないのだ。

では、16:行目に使われている関数 `fx(n)` はどうなっているのだろうか。`[greg.cpp]` では奇数分母の分数を交互に足したり引いたりしていた。ところがマチンの式 (3.1) はそう単純ではない。第 n 項では

$$\frac{4}{(2n-1)5^{2n-1}} - \frac{1}{(2n-1)239^{2n-1}} \quad (3.2)$$

という複雑な式を、交互に足したり引いたりする必要がある。奇数分母の分数と違い、 239^n などの計算には繰り返し処理が必要なのだ。そこで関数にしてある。そして、ちょっと複雑になっている。

その複雑な計算を受け持つのが、関数 `double fx(int nn)` だ。`double fx(int nn)` は項番号を整数値 `nn` で受け取り、(3.2) を計算した後、`double` 型の値を返す。べき乗の計算は指数関数を使わずに 5:-8:行目にかけて `for` 文で処理している。見てのとおり `nn` が 3 を受け取れば 5^3 と 239^3 が、`nn` が 7 を受け取れば 5^7 と 239^7 が計算される仕組みだ。

そして 9:行目で (3.2) にあたる計算結果が返されるのだ。

ところで関数 `double fx(int nn)` の中身を見ると、整数値だけを扱いながら実数値を返していることに気付くだろう。キャストもしていない。その理由は 9:行目にある。9:行目では整数値でありながら 4. と 1. のような記述をしてある。小数点を記述することで整数値が実数値扱いになる、って前に言ったね。おかげで 9:行目の計算結果は `double` 型になって、関数 `fx()` が返す型と不整合が生じないようにしている。

再び `main` 関数に戻ろう。16:行目の `fx(n)` は (3.1) のたったひとつの項—ここでは () 内の差をひとつの項と見ている—しか計算しない。 π の値を求めるには `fx(n)` で計算した各項を、足したり引いたりする必要がある。それが `main(){}の` 仕事である。

プログラムは 15:-18:行目にかけて `n` に奇数値が入る。そのたびに関数 `fx(n)` が `fx(1)`, `fx(3)`, `fx(5)`, ... で呼ばれるのだ。つまりプログラムは構造上、`for` 文の中に `for` 文が入れ子になっていることになる。

そして 19:行目でめでたく π の値が画面に現れるのである。

ところで `[greg.cpp]` では、`for` 文で `n < 30000;` を使ったが、ここではわずか `n <= 9;` までの繰り返しで済んでいる。このことからマチンの式の収束の速さが分かるというものだ。

TRY! マチンの式で、どこまで精確に π の値に迫れるか試してみよ。